Atitit 提升图像处理的性能方法总结attilax

cvMatchTemplate只不过是个灰度匹配，灰度匹配的特长就是精度高，因为是一个个像素点在比较。但缺点就是计算时间长，因为要计算的点多，一个个比较花费很长时间。如果我们从图像金字塔的角度，把模板和图像都降低分辨率来匹配，这样时间又能提高一个数量级。但问题是，分辨率要降低到多少是合适的。这就得有个理论问题了，往往很少人去研究这个问题。就如我们看一个东西，缩小到什么时候辨认不出是什么了

如果我们先将图像都转换为灰度图，那么计算速度会快很多。

基本缩短到了 1/3 。所以，如果可以用灰度图来计算，就不要用彩色图。

模板匹配 — OpenCV 2.3.2 documentation.html